# ⑲ 日本国特許庁(IP)

① 特許出願公開

#### ⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平1-170723

F 02 B 67/04 67/06 F 16 H 3/44

Mint Cl 4

識別記号 庁内整理番号 匈公開 平成1年(1989)7月5日

1=

A-6673-3G E - 6673 - 3G $\tilde{z} - 733\tilde{1} - \tilde{3}\tilde{J}$ 

E-8211-31

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

図発明の名称 エンジン補機駆動装置

55/36

创特 願 昭62-326756

22出 願 昭62(1987)12月25日

79発 明 者 勝 本 44 彦 東京都港区芝5丁目33番8号 三菱自動車工業株式会社内 ⑦発 眀 野 喜 朗 者 団 東京都港区芝5丁目33番8号 三菱自動車工業株式会社内 明 の発 者 見 蓮 久 神奈川県小田原市久野2480 三國工業株式会社小田原工場 内

敬市

70発 明 者 凊 水 研 Ż 神奈川県小田原市久野2480 三國工業株式会社小田原工場

内

三菱自動車工業株式会 砂出 願人

東京都港区芝5丁目33番8号

⑪出 願 人 三國工業株式会社 東京都千代田区外神田6丁目13番11号

弁理士 八嶋

1、発明の名称 エンジン補機駆動装置

人

# 2. 特許請求の範囲

30代 理

(1) ベルトを介して取り出した補機駆動用動力を 入力する前記ボディに対し回転自在な入力プー りと、その動力をベルトを介して出力する前記 ボディに対し回転自在な出力プーリと、その入 カプーリから出力プーリへと動力を伝達する遊 星伽車装置と、その遊星伽車装置の遊星伽車理 動による変速作用を行なわせる電磁クラッチ と、その遊星歯車装置の遊星歯車運動を阻止し て入力プーリと出力プーリとを連結状態とする 電磁クラッチと、それら2個の電磁クラッチの 作動を制御する制御手段とを有し、所定の回転 数以下で一方の電磁クラッチを作動させ、所定 の回転数以上で他方の電磁クラッチを作動させ て、いずれかの電磁クラッチの作動時に出力 プーリを入力プーリと同一回転とさせるかまた は出力プーリの回転を入力プーリに対して変速

回転させ、しかも加速時等の特定の場合に両方 の電磁クラッチを非作動状態として入力プーリ と山力プーリとの動力伝達を遮断させることを 特徴とするエンジン補機駆動装置。

- (2) 前記遊量歯車装置が、前記入力プーリか前記 出力プーリの一方側のプーリに固定されるリン グギアと、他方側のブーリに回転自在に保持さ れると共に前記リングギアと噛み合うプラネタ リギアと、前記ボディに回転自在に保持される と共に前記プラネタリギアと噛み合うサンギア とから成ることを特徴とする特許請求の範囲第 1 項記載のエンジン補機駆動装置。
- (3) 一方の電磁クラッチが、前記ボディに取付け られる第一電磁コイルと、前記サンギアと一体 に回転し第一電磁コイルの励磁によって変位し てポディとサンギアとを固定状態とするアーマ チュアとから成り、他方の電磁クラッチが、前 記ポディに取付けられる第二電磁コイルと、一 方側のプーリに取付けられ第二電磁コイルの励 破によって変位してその一方側のプーリを他方

--:

傾のブーリと固定状態とするアーマチュアとから成ることを特徴とする特許請求の範囲第1項 記載のエンジン補機緊動差別。

(4) 前記第一電磁コイルと前記第二電磁コイルと を前記サンギアの回転中心を中心とする現状形 状としたことを特徴とする特許請求の範囲第1 項記載のエンジン補機駆動装置。

## 3 . 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明はエンジンの回転力を利用して補機を駆動させるための装置に関し、特にプーリまたはベルトによって動力を入力するエンジン補機駆動装置に関する。

### [従来技術の説明]

従来から、クーラー用コンプレッサやウォータポンプやエアポンプや冷却用ファン等の希機は、エンジンのクランクシャフトの回転力によって駆動させられる。これら各種の補機とクランクシャフトによって回転させられる出力ブーリを領えたエンジン補機駆動

プーリの回転数とを比例させ、かつクランクシャフトの回転数が所定の回転数以上になると、 出力プーリの回転数が低速回転時に比べて減速するように設定し、 クランクシャフトのどのよう な回転数においても補機の回転数をほぼ適正なものにしている。

このような構成とすることによって、エンジン 回転数が所定の回転数以下では、電磁ソレノイド 装置を介在させ、その出力プーリと各補機側の プーリとをベルトで連結させて、各種の箱機を何 時に駆動させている。

この欠点を解消するために、出力ブーリの回転数を二段変速にレたエンジン補機駆動装置が、特別昭 5 7 - 5 5 1 6 号や実公昭 6 1 - 4 6 6 0 号等に提供されている。これらのエンジン補機駆動装置によれば、クランクシャフトの回転数と出力

を助磁して、サンギャをハウジングに圧接させて そのサンギャを停止させる。この結果、リングギャとプラネタリギャとの間に差動運動が生じ、リングギャ即ち出力プーリは、キャリア即ち入力もより回転が大きくなる。この状態においては、エンジン回転数と出力プーリ回転数とは、第2図のa~b銀で示される。

エンジンの回転数が所定の回転数以上にサンシンの回転数が所定の回転数以上にサンドが非動磁状態になり、サングギャとの間に差動運動が生じななない。サンギャとリングギャとが一体に回転が出た。この際、ワンウェイクラッチにより、サンギャは入力軸と一体に回転ではいいで、リングギャ四ち出力プーリが入力軸と同いてもようになる。この状態においてはこので、サングギャロも出力プーリ回転数とは、第2回によいでは最近によりになる。この状態においては、のことは最近によりになる。この状態においては、第2回になっては最近にある。

このように、クランクシャフトが所定の回転数になった時に山力ブーリの回転数を変速させるこ

とによって、クランクシャフトが低速回転であっても高速回転であっても、補機の回転数をほぼ通正 なものとすることができる。これによって、クランクシャフトの低速回転時での補機の機能を果たし、クランクシャフトの高速回転時での補機の過回転による寿命の低下を防止している。

## [発明が解決しようとする問題点]

この従来のエンジン補機駆動装置においては、 クランクシャフトを駆動入力としていたので、 そのエンジン補機駆動装置の設置値所が限定される という欠点があった。 更に、 最近のエンジン 初級 うに、 援動をできるだけ防止する観点から、 制級 効果を有するトーショナルダンパブーリを 備えた ものは、 従来のエンジン補機駆動装置に適応する ことができないものであった。

その上、 クランクシャフトの動力が補機に常に 伝達されているため、加速時等のようなエンジン 出力の一時的な増大が必要な時であっても、 補機 に出力が費やされてエンジン動力を有効に利用で きないという欠点があった。

し、所定の回転数以下で一方の電磁クラッチを作動させ、所定の回転数以上で他方の電磁クラッチを作動させて、いずれかの電磁クラッチの作動時に出力プーリを入力ブーリと同一回転とさせるかまたは出力プーリの回転を入力プーリに対して不変速回転させ、しかも加速時等の特定の場合に両方の電磁クラッチを非作動状態として入力プーリとの動力伝達を遮断させるようにしたものである。

### [作用]

2個の電磁クラッチを用いて、運転状況に応のエスを電磁クラッチを作動させる。即ち、所定のエンジロに数までは一方の電磁クラッチを圧接のありた。 人力プーリと出力プーリとを圧接 所でいると、 体力の回転数になると、 他力の回転数になると、 他力を行数になると、 が変速り換えを行な力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力プーリの回転数を入力で速度により、

#### [発明の目的]

本発明は上記の点に進みてなされたもので、 補機 並びに その駆動装置の設置箇所を任意に設定でき、 しか もどのような種類のエンジンにで も 選用でき、 更に加速時や減速時にクランクシャフト と 補機 との間の動力の伝達を断って、 必要時にエンジン 出力を 最大に利用できるようにしたエンジン 組織 駆動装置を提供するものである。

#### [問題点を解決するための手段]

本発明は上記目的を達成するために、ベルトを記した補機駆動用動力を入力するの動力を入力するの動力を入力では対し回転自在な入力がディに対し回転自在な入力がディに対しのはから、大対しのは、大力がある。と、大力が変異を重要を設定している。と、大力が変異を関する。と、大力がある。と、大力が変異を関する。と、大力がある。これがある。と、大力がある。と、大力がある。と、大力がある。と、大力がある。これがなる。これがなる。これがなる。これがなるる。これがなる。これがなる。これがなる。これがなる。これがなるる。これがなる。これがなる。これがなる。これがなるる。これがなるる。これがなる。これがなる。これがなるる。これがなるる。これがなるる。これがなる。

また、加速時や減速時には、四方の電磁クラッチを作動させないようにして、入力ブーリの回転力を出力プーリに伝達しないようにする。

# [実施例]

次に本発明を図面に基づいて説明する。

1- -

前記回転輪20の一端には、環状の選体28が 固定されており、この選体28には板ばね30を 介して、第一電磁コイル22に対向する位置に、 アーマチュア32が取付けられる。これらアーマ チュア32と第一電磁コイル22とボディ10。 によって第一電磁クラッチ33が構成される。これ の部一電磁クラッチ33が作動しない状態によって では、アーマチュア32は板ばね30によっなた 記が一電磁コイル22とは離れた状態によりに 記が一電磁コイル22とは離れた状態にない 記述した時に、第一電磁コイル 22個に吸引されてボディ10の円盤部14に圧 後するように設定される。

前記回転軸20には、ボディ110の筒状部12 を挟んで夏休28の反対側にサンギア34が固定されている。このサンギア34の周囲に間隔を開けた状態でリングギア36が備えられる。このリングギア36は、ベアリング40・42を介して前記ボディ10の筒状部12の周りに回転目在に取付けられるギアディスク38に固定されてい

るように穴60が形成されている。これら第二プーリ50に取付けられたアーマチュア58と第二世曜コイル24と第一プーリ44とによって電磁クラッチ62が構成される。この第二世磁クラッチ62が作動しない状態においては、アーマチュア58は板ばね56によって常に第二プーリ50個に引き寄せられる。一方、第二世磁ウラッチ62がが作動して第二世磁コイル24が助磁した時に、アーマチュア58が第二世磁コイル24が助磁した時に、アーマチュア58が第二世磁コイル24個に吸引されて、前記第一プーリ44に圧接するように設定される。

これら第一電磁コイル 2 2 や第二電磁コイル 2 4 は回転軸 2 0 を中心とした形状としてあるので、それらが O N になった時に、アーマチュア 3 2 をボディ 1 0 に平均的に圧接し、第二プーリ 5 0 を第一プーリ 4 4 に平均的に圧接することができる。

次に動作について説明する。

エンジンの回転数に応じて電子制御装置26によって、第一電磁クラッチ33や第二電磁クラッ

る。 このギアディスク3 8 には入力側または出力 側となる第一プーリ 4 4 が固定されており、この 第一プーリ 4 4 に第一ペルト 4 6 が巻回されている。

前記回転載20においてサンギア34の付近に はベアリング 4 8 が 備えられ、そのベアリング 48を介して出力側または入力側となる第二プー リ50が回転軸20に対し回転自在となるように 保持されている。この第二プーリ50には第二ペ ルト52が巻回されている。この第二プーリ50 には、プラネタリギア54が回転自在に保持され ており、このプラネタリギア54は、前記サンギ ア34と前記リングギア36との両方に鳴み合っ ている。前記第二プーリ50における第二電磁コ イル24に対向する位置に、板はね56を介して アーマチュア58が取付けられている。このアー マチュア58と第二世母コイル24との間には前 記録ープーリ44が介在し、この第一プーリ44 のアーマチュア58に対向する箇所には、第二電 避コイル24の避力がアーマチュア58に作用す

チ 6 2 が作動させられる。また、第一ベルト 4 6 と第二ベルト 5 2 は、状況に応じていずれか一方を入力側、他方を出力側とする。

先ず、エンジンの回転数が例えば1500回転 以下の場合には、第一課題クラッチ33を作動さ せず、第二電磁クラッチ62を作動させる。即 ち、第一電磁コイル22をOFFとし、第二電磁 コイル24をONとする。第一電磁コイル22が OFFの時には、アーマチュア32はボディ10 とは離れた状態となる。この結果、回転軸20は ボディ10に対して回転自在になる。一方、第二 電磁コイル24が助磁されると、第二プーリ50 に取付けられたアーマチュア58は、板ばね56 に抗して第一プーリ44に圧接される。これに よって、第二プーリ50と第一プーリ44とは一 体となって回転する。この回転の際には、回転軸 20は回転目在になっているので、リングギア 3 6 とプラネタリギア 5 4 とサンギア 3 4 (回転 軸20)の間には相対運動は無くなる。即ち、亦 ープーリ44と第二プーリ50とは直結され、モ

### 特閒平1-170723(5)

れらの回転数は比例し、第2図のa-b線で示される。

次に、エンジンの回転数が1500回転以上になった場合には、第一電磁クラッチ33を作動させない。即は、第一電磁コイル22がONとなり、第二電磁コイル22がONとなり、10円では、10円では、10円では、10円では、板ばね30に統領20はボボーフでは、板ばね30に統領20はボボース・10円では、10

ここにおいて、仮に第二ベルト52を駆動例とすると、第二プーリ52が回転すると、プラネタリギア54は固定状態にある回転額20のサンギア34と噛みあいながらその回転額20の周囲を

して回転自在となる。また、第二電磁コイル24 が O F F に なると、第一ブーリ 4 4 と第二 ブーリ 5 0 とは独立して前記回転軸 2 0 の周囲を回転で きる状態となる。

ここにおいて、例えば第一ベルト46を入力個とすると、第一プーリ44の回転に伴なってリングギア36が回転し、そのリングギア36の回転はこせられる。によってプラネタリギア54が回転を登っている。この回転自由な状態であるので、プラネタリギア54の回転が回転軸20のみを回転させ、第二プーリ50は回転することがない。従って、循環は駆動させらることはなく、切嫌された状態となる。

この反対に、第二ベルト52を入力側とすると、第二プーリ4の回転に伴なってブラネタリギア54は回転軸20の周囲を公転するが、そのブラネタリギア54の回転が回転軸20のみを回転させ、第一プーリ44を回転させることがない。従って、制機は駆動させらることはなく、切離された状態となる。

公転する。このプラネタリギア54の公転によいって、リングギア36即ち第一ブーリ4.4が回転を回転を回転をの比率は、リングギア52との回転数の比率は、リングがよっても数とプラネタリギア54の歯とすり、第二プーリないで、第二プーリないで、第二プーリなないで、第二プーリないで、第二プーにはいる。この反対に、第二図ので、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、第二プーにはいる。このでは、リングを表示される。

更に、加速時や被速時においては、第一電磁クラッチ33も第二電磁クラッチ62も作動させない。即ち、第一電磁コイル22も第二電磁コイル24ものFFとする。第一電磁コイル22が0FFになると、アーマチュア32はボディ10とは離れた状態となり、回転軸20はボディ10に対

しかし実際には、喰み合っている各ギアにはそれぞれ若干の負荷がかかっているので、従動側のブーリはわずかに回転するが、補敬への動力伝達はほとんど行なわれない。

加速時や波速時の認識は、例えば時間当りのアクセル路込み量の変化が所定の値以上となった時とし、その際、第一電磁コイル22と第二電磁コイル24とを所定の時間だけ同時にOFFにする。

## [発明の効果]

以上のように、本発明に係わるエンジン補機 駆動 装置によれば、従来のエンジン補機 駆動 装置 と同じく補機の回転数を適正に調整できる効果を 積すると共に、加速時等においてはエンジンと 補機 との間の動力伝達を一時的に 遮断することができる。これによって、加速時等のエンジン出力の ゆかい 必要 な時に、補機に消費されていたエンジン出力を効率よく加速等に向けることができる。

また、このエンジン補機駆動装置によれば、従 来のようなクランクシャフトに代えて、プーリま

## 特開平1-170723(6)

たはベルトによって動力を入力するようにしたものである。この結果、クランクシャフトよりなれた 場所に 補機 駆動 用変 速を設置 できることに なり、この装置目体のレイアウトの自由度 と、制度 する 補機間に おけるベルトのレイアウト の自由度 が増加する。 更に、トーショナルダンパブーリを設けているエンジンにも適応することが可能になる。

その上、入力ブーリと出力ブーリとの選定によって増速型と減速型とのいずれにも使用することができる。

### 4 . 図面の簡単な説明

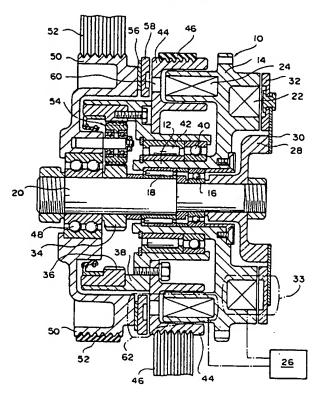
第1図は本発明に係わるエンジン補機駆動装置の断面図、第2図は出力プーリ回転数と入力プーリ回転数の関係図である。

- 10……ボディ、 22……坊一電磁コイル、
- 2 4 … … 第二世 避コイル、
- 26……電子制御裝置、
- 32 ... .. 7 7 + 2 7.
- 3 3 … … 第一電磁クラッチ、

3 4 ···· サンギア、 3 6 ····· リングギア、
4 4 ···· 第一プーリ、 4 6 ···· 第一ベルト、
5 0 ···· 第二プーリ、 5 2 ···· 第二ベルト、
5 4 ···· プラネタリギア、
5 8 ···· アーマチュア、
6 2 ···· 第一電磁クラッチ。

特 許 出 顧 人 三麦自助車工業株式会社 三 國 工 業 株 式 会 社 代理人 弁理士 八 嶋 敬

### 第 1 図



第 2 図

